

PS 11-04

D.1.1.1.4

VÝŠKOVÝ SYSTÉM BpV		SOUŘADNICOVÝ SYSTÉM S-JTSK	±0,000 = xxx,xx m n. m.
Číslo změny:	Obsah změny:	Datum změny:	
01	-	-	
02	-	-	
03	-	-	

Objednatel:
**SPRÁVA ŽELEZNIC**

Správa železnic, státní organizace
Dlážděná 1003/7, 110 00 Praha 1


Stavební správa západ
Sokolovská 278/1955, 190 00 Praha 9

**SUDOP EU**

Sdružení: „SEU + SP+PROJS_Kyjice-Chomutov_DSP“

**SUDOP PRAHA**

**PROJEKT servisu**

Zpracovatel částí:
**SUDOP EU**

SUDOP EU a.s.
Oltánská 1a, 130 80 Praha
Tel.: +420 267 094 305
E-mail: info@sudopeu.cz

Hlavní inženýr projektu:
ING. STANISLAV JAROS

Garant profese:
ZDENĚK PACHOLIK

Sředitelství:
ELEKTROTECHNIKY, TRAKCE, SDĚLOVACÍ A ZABEZPEČOVACÍ TECHNIKY

Vedoucí střediska:
ING. MARTIN RAIBR

Odpovědný projektant SO, IO, PS:
ING. DAVID ZRÚST

Vypracoval:
JIRÍ JAKUBEC

Kontroloval:
ING. MARTIN RAIBR

Název akce:
REKONSTRUKCE TRATI V ÚSEKU KYJICE - CHOMUTOV

Číslo smlouvy:
19-010.640

Název PS/SO:
ŽELEzniČNÍ ZABEZPEČOVACÍ ZAŘÍZENÍ
STANIČNÍ ZABEZPEČOVACÍ ZAŘÍZENÍ
PS 11-04 ŽST JIRKOV, SZZ

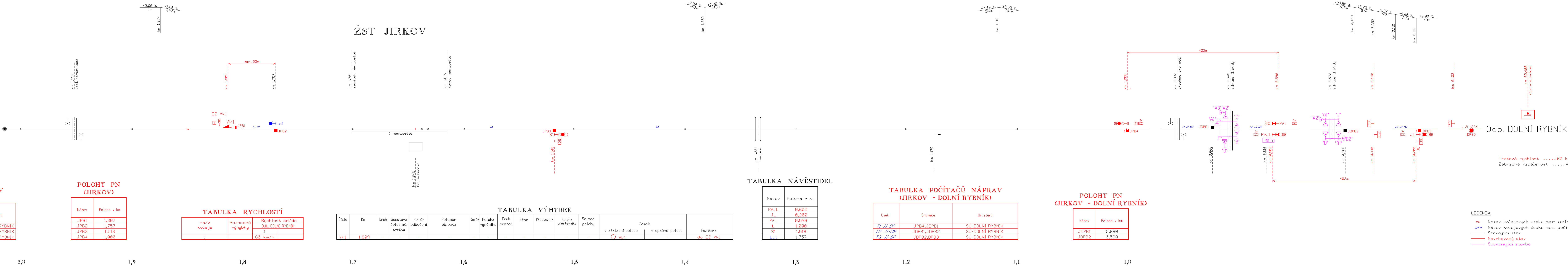
Projektový stupeň:
DSP

Název přílohy:
SITUAČNÍ SCHÉMA ŽST JIRKOV
NAVRHOVANÝ STAV

Datum:
09 / 2019

Měřítko:
- 9xA4

Číslo přílohy:
0201



TABULKA POČÍTAČŮ NÁPRAV (JIRKOV)		
Úsek	Snímače	Umístění
Ia-IK	JPB1,JPB2	SÚ-DOLNÍ RYBNÍK
IK	JPB2,JPB3	SÚ-DOLNÍ RYBNÍK
LK	JPB3,JPB4	SÚ-DOLNÍ RYBNÍK

POLOHY PN (JIRKOV)	
Název	Poloha v km
JPB1	1,807
JPB2	1,757
JPB3	1,518
JPB4	1,000

TABULKA RYCHLOSTÍ			
na/z koleje	Rozhodné výhybky	Rychlost od/do	
I	60 km/h	I	

TABULKA VÝHYBEK													
Číslo	Km	Druh	Soustava	Poměr odbočení	Poloměr oblouku	Směr	Poloha výměníku	Druh pražců	Závěr	Přestavnik	Poloha přestavniku	Snímač polohy	Zámek
Vk1	1,809	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	do EZ Vk1

TABULKA NÁVĚSTIDEL	
Název	Poloha v km
PrJL	0,602
JL	0,200
PrL	0,598
L	1,000
S1	1,518
Lc1	1,757

TABULKA POČÍTAČŮ NÁPRAV (JIRKOV - DOLNÍ RYBNÍK)		
Úsek	Snímače	Umístění
I1 JI-DR	JPB4,JPB1	SÚ-DOLNÍ RYBNÍK
I2 JI-DR	JDPB1,JDPB2	SÚ-DOLNÍ RYBNÍK
I3 JI-DR	JDPB2,DPB3	SÚ-DOLNÍ RYBNÍK

POLOHY PN (JIRKOV - DOLNÍ RYBNÍK)	
Název	Poloha v km
JDPB1	0,660
JDPB2	0,560